

Thème 1 : Composition et évolution d'un système

Chapitre 1 p. 18

$$\text{pH} = -\log\left(\frac{[\text{H}_3\text{O}^+]}{c^\circ}\right)$$

$$[\text{H}_3\text{O}^+] = c^\circ \cdot 10^{-\text{pH}}$$

pH : potentiel hydrogène  
[H<sub>3</sub>O<sup>+</sup>] : concentration en ion oxonium (mol·L<sup>-1</sup>)  
c<sup>°</sup> : concentration standard égale à c = 1 mol·L<sup>-1</sup>

Chapitre 2 p. 38

$$G = \frac{1}{R}$$

G : conductance (S)  
R : résistance (Ω)

$$G = \frac{\sigma \cdot S}{l} = \sigma \cdot k$$

σ : conductivité (S·m<sup>-1</sup>)  
S : surface des plaques (m<sup>2</sup>)  
l : distance entre les plaques (m)  
k : constante de la cellule (m)

$$\sigma = \sum_{i=1}^n \lambda_i \cdot [X_i]$$

λ<sub>i</sub> : conductivité molaire ionique de l'espèce X<sub>i</sub>(aq) (S·m<sup>2</sup>·mol<sup>-1</sup>)  
[X<sub>i</sub>] : concentration de l'espèce ionique X<sub>i</sub>(aq) (mol·L<sup>-1</sup>)

$$A_\lambda = \sum_{i=1}^n \epsilon_{i,\lambda} \cdot l \cdot [X_i]$$

A<sub>λ</sub> : absorbance à la longueur d'onde λ  
ε<sub>i,λ</sub> : coefficient d'absorption molaire à la longueur d'onde λ (L·mol<sup>-1</sup>·cm<sup>-1</sup>)  
l : longueur de la cuve (cm)  
[X<sub>i</sub>] : concentration de l'espèce colorée X<sub>i</sub>(aq) (mol·L<sup>-1</sup>)

Chapitre 3 p. 60

$$n = \frac{m}{M}$$

n : quantité de matière (mol)  
m : masse (g)  
M : masse molaire (g·mol<sup>-1</sup>)

$$n = \frac{m}{M} \cdot N_A$$

n : nombre d'entités  
N<sub>A</sub> : constante d'Avogadro égale à 6,02 × 10<sup>23</sup> mol<sup>-1</sup>

$$\gamma = \frac{m_{\text{soluté}}}{V_{\text{solution}}}$$

γ : concentration en masse (g·L<sup>-1</sup>)  
m<sub>soluté</sub> : masse de soluté (g)  
V<sub>solution</sub> : volume de solution (L)

$$c = \frac{n_{\text{soluté}}}{V_{\text{solution}}}$$

c : concentration en quantité de matière (mol·L<sup>-1</sup>)  
n<sub>soluté</sub> : quantité de matière de soluté (mol)

$$\gamma = c \cdot M_{\text{soluté}}$$

M<sub>soluté</sub> : masse molaire du soluté (g·mol<sup>-1</sup>)

$$t = \frac{m_{\text{soluté}}}{m_{\text{solution}}}$$

t : titre massique (%)  
m<sub>solution</sub> : masse de la solution (g)

$$\rho = \frac{m_{\text{solution}}}{V_{\text{solution}}}$$

ρ : masse volumique de la solution (g·L<sup>-1</sup>)

$$d = \frac{\rho}{\rho_{\text{eau}}}$$

d : densité de la solution  
ρ<sub>eau</sub> : masse volumique de l'eau (g·L<sup>-1</sup>)

$$c_{\text{mère}} \cdot V_{\text{mère}} = c_{\text{filles}} \cdot V_{\text{filles}}$$

c<sub>mère</sub> : concentration de la solution mère (mol·L<sup>-1</sup>)  
V<sub>mère</sub> : volume de la solution mère (L)  
c<sub>filles</sub> : concentration de la solution fille (mol·L<sup>-1</sup>)  
V<sub>filles</sub> : volume de la solution fille (L)

Conditions d'équivalence pour un titrage dont la réaction support a pour équation :

$$a \text{ A(aq)} + b \text{ B(aq)} \rightarrow c \text{ C(aq)} + d \text{ D(aq)}$$

$$\frac{n_0(\text{A})}{a} = \frac{n_\epsilon(\text{B})}{b}$$

n<sub>0</sub>(A) : quantité de matière de A(aq) initiale (mol)  
a et b : coefficients stœchiométriques associés à A(aq) et B(aq)  
n<sub>ε</sub>(B) : quantité de matière de B(aq) versée à l'équivalence (mol)

Chapitre 4 p. 82

$$v_x = \left| \frac{d[X]}{dt} \right|$$

v<sub>x</sub> : vitesse de disparition ou d'apparition de l'espèce X(aq) (mol·L<sup>-1</sup>·s<sup>-1</sup>)  
[X] : concentration de l'espèce X(aq) (mol·L<sup>-1</sup>)  
t : temps (s)

Pour une loi d'ordre 1, selon la disparition de l'entité X(aq) :

$$v_x = k \cdot [X]$$

v<sub>x</sub> : vitesse de disparition de X(aq) (mol·L<sup>-1</sup>·s<sup>-1</sup>)  
k : constante de vitesse pour une loi d'ordre 1 (s<sup>-1</sup>)

Chapitre 5 p. 106

$$N(t) = N_0 \cdot \exp(-\lambda \cdot t)$$

N(t) : nombre de noyaux radioactifs  
N<sub>0</sub> : nombre de noyaux radioactifs initiaux  
λ : constante de radioactivité (s<sup>-1</sup>)  
t : temps (s)

$$\lambda = \frac{1}{\tau} = \frac{\ln(2)}{t_{1/2}}$$

τ : temps caractéristique (s)  
t<sub>1/2</sub> : temps de demi-vie (s)

Thème 1 : Prévion et stratégie en chimie

Chapitre 6 p. 148

Pour une réaction d'équation :



$$Q_r = \frac{\left(\frac{[C]}{c^\circ}\right)^c \cdot \left(\frac{[D]}{c^\circ}\right)^d}{\left(\frac{[A]}{c^\circ}\right)^a \cdot \left(\frac{[B]}{c^\circ}\right)^b}$$

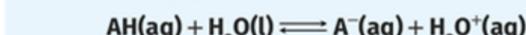
Q<sub>r</sub> : quotient de réaction  
[A], [B], [C] et [D] : concentrations des espèces A(aq), B(aq), C(aq) et D(aq) (mol·L<sup>-1</sup>)  
a, b, c et d : coefficients stœchiométriques  
c<sup>°</sup> : concentration standard égale à c<sup>°</sup> = 1 mol·L<sup>-1</sup>

$$K = \frac{\left(\frac{[C]_{\text{eq}}}{c^\circ}\right)^c \cdot \left(\frac{[D]_{\text{eq}}}{c^\circ}\right)^d}{\left(\frac{[A]_{\text{eq}}}{c^\circ}\right)^a \cdot \left(\frac{[B]_{\text{eq}}}{c^\circ}\right)^b}$$

K : constante d'équilibre, dépendant uniquement de la température T  
[A]<sub>eq</sub>, [B]<sub>eq</sub>, [C]<sub>eq</sub> et [D]<sub>eq</sub> : concentrations des espèces A(aq), B(aq), C(aq) et D(aq) à l'équilibre (mol·L<sup>-1</sup>)

Chapitre 7 p. 174

Pour une réaction acide-base d'équation :



$$K_A = \frac{[\text{A}^-]_{\text{eq}} \cdot [\text{H}_3\text{O}^+]_{\text{eq}}}{[\text{AH}]_{\text{eq}} \cdot c^\circ}$$

K<sub>A</sub> : constante d'acidité, dépendant uniquement de la température T  
[AH]<sub>eq</sub> et [A<sup>-</sup>]<sub>eq</sub> : concentrations de l'espèce acide AH(aq) et de sa base associée A<sup>-</sup>(aq) à l'équilibre (mol·L<sup>-1</sup>)  
[H<sub>3</sub>O<sup>+</sup>]<sub>eq</sub> : concentration en ion oxonium à l'équilibre (mol·L<sup>-1</sup>)  
c<sup>°</sup> : concentration standard égale à c<sup>°</sup> = 1 mol·L<sup>-1</sup>

$$K_e = \frac{[\text{H}_3\text{O}^+]_{\text{eq}} \cdot [\text{HO}^-]_{\text{eq}}}{(c^\circ)^2}$$

K<sub>e</sub> : produit ionique de l'eau égal à K<sub>e</sub> = 14 à 25 °C  
[HO<sup>-</sup>]<sub>eq</sub> : concentration en ion hydroxyde à l'équilibre (mol·L<sup>-1</sup>)

$$\text{p}K_A = -\log(K_A)$$

pK<sub>A</sub> : constante logarithmique associée à la constante d'acidité K<sub>A</sub>

$$\tau = \frac{x}{x_{\text{max}}}$$

τ : taux d'avancement de la réaction  
x : avancement de la réaction (mol)  
x<sub>max</sub> : avancement maximal de la réaction (mol)

Chapitre 8 p. 196

$$Q_{\text{max}} = n_e \cdot F$$

Q<sub>max</sub> : capacité électrique ou charge maximale débitée par une pile (C)  
n<sub>e</sub> : quantité de matière d'électrons échangés (mol)  
F : constante de Faraday égale à F = 96500 C·mol<sup>-1</sup>

$$Q_{\text{max}} = I \cdot \Delta t$$

I : intensité du courant débité par la pile (A)  
Δt : durée de fonctionnement (s)

$$F = N_A \cdot e$$

N<sub>A</sub> : constante d'Avogadro égale à N<sub>A</sub> = 6,02 × 10<sup>23</sup> mol<sup>-1</sup>  
e : charge élémentaire égale à e = 1,60 × 10<sup>-19</sup> C

À découvrir dans votre manuel de Tle

Chapitre 10 p. 242

$$\eta = \frac{n_f}{n_{\max}}$$

$\eta$  : rendement de la synthèse  
 $n_f$  : quantité de produit obtenue en fin de synthèse (mol)  
 $n_{\max}$  : quantité de produit maximale théorique (mol)

Thème 2 : Mouvement et interactions

Chapitre 11 p. 292

$$\overrightarrow{OM}(t) \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}_{(O, \vec{i}, \vec{j})}$$

$\overrightarrow{OM}(t)$  : vecteur position du point M (m)  
 $x(t)$  : coordonnée selon l'axe (Ox) de la position du point M (m)  
 $y(t)$  : coordonnée selon l'axe (Oy) de la position du point M (m)

$$\vec{v}(t) \begin{pmatrix} v_x(t) = \frac{dx}{dt} \\ v_y(t) = \frac{dy}{dt} \end{pmatrix}_{(O, \vec{i}, \vec{j})}$$

$\vec{v}$  : vecteur vitesse de norme  $v$  ( $m \cdot s^{-1}$ )  
 $v_x(t)$  : coordonnée selon l'axe (Ox) du vecteur vitesse ( $m \cdot s^{-1}$ )  
 $v_y(t)$  : coordonnée selon l'axe (Oy) du vecteur vitesse ( $m \cdot s^{-1}$ )

$$\vec{a}(t) \begin{pmatrix} a_x(t) = \frac{dv_x}{dt} = \frac{d^2x}{dt^2} \\ a_y(t) = \frac{dv_y}{dt} = \frac{d^2y}{dt^2} \end{pmatrix}_{(O, \vec{i}, \vec{j})}$$

$\vec{a}$  : vecteur accélération de norme  $a$  ( $m \cdot s^{-2}$ )  
 $a_x(t)$  : coordonnée selon l'axe (Ox) du vecteur accélération ( $m \cdot s^{-2}$ )  
 $a_y(t)$  : coordonnée selon l'axe (Oy) du vecteur accélération ( $m \cdot s^{-2}$ )

$$\vec{v} = \frac{d\overrightarrow{OM}}{dt}$$

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2\overrightarrow{OM}}{dt^2}$$

Dans le cas d'un mouvement circulaire, dans le repère de Frenet ( $M, \vec{T}, \vec{N}$ ):

$\vec{v}$  : vecteur vitesse ( $m \cdot s^{-1}$ )

$$\vec{a} \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{v^2}{r} \end{pmatrix}_{(M, \vec{T}, \vec{N})} \quad \left| \begin{array}{l} a : \text{norme du vecteur accélération} \\ (m \cdot s^{-2}) \\ r : \text{rayon de l'orbite (m)} \end{array} \right.$$

Chapitre 12 p. 314

$$\vec{P} = m \cdot \vec{g}$$

$\vec{P}$  : poids du système de norme  $P$  (N)  
 $m$  : masse du système (kg)  
 $\vec{g}$  : champ de pesanteur de norme  $g$  ( $N \cdot kg^{-1}$ )

$$\sum_{i=1}^n \vec{F}_{\text{ext}} = m \cdot \vec{a}$$

$\sum_{i=1}^n \vec{F}_{\text{ext}}$  : somme des forces extérieures appliquées au système de norme  $\left\| \sum_{i=1}^n \vec{F}_{\text{ext}} \right\|$  (N)  
 $\vec{a}$  : vecteur accélération de norme  $a$  ( $m \cdot s^{-2}$ )

$$E = \frac{U}{d}$$

$E$  : norme du champ électrique à l'intérieur d'un condensateur plan ( $N \cdot C^{-1}$ )  
 $U$  : tension aux bornes des deux plaques du condensateur (V)  
 $d$  : distance entre les plaques (m)

$$\vec{F}_g = -G \cdot \frac{m_A \cdot m_B}{d^2} \cdot \vec{u}$$

$\vec{F}_g$  : force d'interaction gravitationnelle exercée par le corps A sur le corps B de norme  $F_g$  (N)  
 $G$  : constante de gravitation universelle  
 $m_A$  et  $m_B$  : masses des corps A et B (kg)  
 $d$  : distance entre les centres de A et de B (m)  
 $\vec{u}$  : vecteur unitaire dirigé de A vers B

$$\vec{F}_e = k \cdot \frac{|q_A \cdot q_B|}{d^2} \cdot \vec{u}$$

$\vec{F}_e$  : force d'interaction électrostatique exercée par le corps A sur le corps B de norme  $F_e$  (N)  
 $k$  : constante de Coulomb égale à  $k = 8,99 \times 10^9 N \cdot m^2 \cdot C^{-2}$   
 $q_A$  et  $q_B$  : charges électriques des corps A et B (C)

$$E_c = \frac{1}{2} m \cdot v^2 \quad \left| \begin{array}{l} E_c : \text{énergie cinétique (J)} \\ m : \text{masse (kg)} \\ v : \text{vitesse (m} \cdot \text{s}^{-1}) \end{array} \right.$$

$$\Delta E_c(A \rightarrow B) = \sum_{i=1}^n W_{AB}(\vec{F}_i)$$

$\Delta E_c(A \rightarrow B)$  : variation d'énergie cinétique entre les points A et B (J)  
 $\sum_{i=1}^n W_{AB}(\vec{F}_i)$  : somme des travaux des forces appliquées au système (J)

Chapitre 13 p. 342

Dans le repère de Frenet associé à un système en orbite autour d'un astre attracteur :

$$\vec{F}_g = G \cdot \frac{m \cdot M}{r^2} \cdot \vec{N}$$

$\vec{F}_g$  : force d'interaction gravitationnelle exercée par un astre attracteur sur le système en orbite de norme  $F_g$  (N)  
 $G$  : constante de gravitation universelle  
 $m$  : masse du système en orbite (kg)  
 $M$  : masse de l'astre attracteur (kg)  
 $r$  : rayon de l'orbite (m)  
 $\vec{N}$  : vecteur unitaire partant du système orienté vers l'intérieur de la courbure

$$v = \frac{2 \pi \cdot r}{T}$$

$v$  : vitesse du système en orbite circulaire ( $m \cdot s^{-1}$ )  
 $T$  : période de révolution (s)

$$\frac{T^2}{r^3} = \frac{4 \pi^2}{G \cdot M} \quad | T : \text{période de révolution (s)}$$

Chapitre 14 p. 362

$$\vec{\Pi} = -\rho \cdot V \cdot \vec{g}$$

$\vec{\Pi}$  : poussée d'Archimède de norme  $\Pi$  (N)  
 $\rho$  : masse volumique du fluide ( $kg \cdot m^{-3}$ )  
 $V$  : volume de fluide déplacé ( $m^3$ )  
 $\vec{g}$  : champ de pesanteur de norme  $g$  ( $N \cdot kg^{-1}$ )

$$D_v = v \cdot S \quad \left| \begin{array}{l} D_v : \text{débit volumique (m}^3 \cdot \text{s}^{-1}) \\ v : \text{vitesse du fluide (m} \cdot \text{s}^{-1}) \\ S : \text{section de l'écoulement (m}^2) \end{array} \right.$$

$$\frac{1}{2} \rho \cdot v^2 + \rho \cdot g \cdot h + p = cste$$

$h$  : altitude du point de la ligne de courant (m)  
 $p$  : pression au point considéré (Pa)  
 $g$  : intensité de pesanteur ( $N \cdot kg^{-1}$ )

Thème 3 : Conversions et transferts d'énergie

Chapitre 15 p. 404

$$p \cdot V = n \cdot R \cdot T$$

$p$  : pression du gaz parfait (Pa)  
 $V$  : volume du gaz parfait ( $m^3$ )  
 $n$  : quantité de matière de gaz parfait (mol)  
 $R$  : constante de gaz parfait égale à  $R = 8,314 J \cdot mol^{-1} \cdot K^{-1}$   
 $T$  : température du gaz parfait (K)

$$T = \theta + 273,15$$

$T$  : température (K)  
 $\theta$  : température ( $^{\circ}C$ )

Dans le cas d'un système thermodynamique sans variation d'énergie macroscopique :

$$\Delta U = Q + W$$

$\Delta U$  : variation d'énergie interne du système (J)  
 $Q$  : énergie thermique échangée entre le système et l'extérieur (J)  
 $W$  : travail des forces du milieu extérieur sur le système (J)

$$Q = m \cdot c \cdot \Delta T$$

$m$  : masse du système (kg)  
 $c$  : capacité thermique massique du système ( $J \cdot kg^{-1} \cdot K^{-1}$ )  
 $\Delta T$  : variation de température (K)

$$C = m \cdot c$$

$C$  : capacité thermique du système ( $J \cdot K^{-1}$ )

Chapitre 16 p. 426

$$\phi = \sigma \cdot T^4$$

$\phi$  : flux de rayonnement surfacique émis par un corps noir ( $W \cdot m^{-2}$ )  
 $\sigma$  : constante de Stefan-Boltzmann égale à  $\sigma = 5,67 \times 10^{-8} W \cdot m^{-2} \cdot K^{-4}$   
 $T$  : température de surface du corps noir (K)

$$\phi = \phi \cdot S$$

$\phi$  : flux thermique échangé (W)  
 $\phi \cdot S$  : flux thermique surfacique échangé ( $W \cdot m^{-2}$ )  
 $S$  : surface d'échange ( $m^2$ )

$$\phi = \frac{Q}{\Delta t}$$

$\phi$  : flux thermique échangé (W)  
 $Q$  : énergie thermique échangée par le système (J)  
 $\Delta t$  : durée de l'échange (s)

$$\phi = \frac{T_{\text{ext}} - T}{R_{\text{th}}}$$

$T_{\text{ext}}$  : température extérieure (K)  
 $T$  : température du système (K)  
 $R_{\text{th}}$  : résistance thermique ( $K \cdot W^{-1}$ )

$$\phi = h \cdot S \cdot (T_{\text{ext}} - T)$$

$h$  : coefficient de transfert thermique ( $W \cdot m^{-2} \cdot K^{-1}$ )  
 $S$  : surface d'échange ( $m^2$ )

À découvrir dans votre manuel de Tle

Thème 4 : Ondes et signaux

Chapitre 17 p. 464

$$I = \frac{P}{S}$$

$I$  : intensité sonore ( $W \cdot m^{-2}$ )  
 $P$  : puissance transportée par l'onde sonore (W)  
 $S$  : surface de réception ( $m^2$ )

$$L = 10 \log\left(\frac{I}{I_0}\right)$$

$L$  : niveau d'intensité sonore (dB)  
 $I_0$  : intensité sonore de référence égale à  $I_0 = 10^{-12} W \cdot m^{-2}$

$$A = L_{\text{sortie}} - L_{\text{entrée}} = 10 \log\left(\frac{I_{\text{sortie}}}{I_{\text{entrée}}}\right)$$

$A$  : atténuation (dB)  
 $L_{\text{sortie}}$  et  $L_{\text{entrée}}$  : niveaux d'intensité sonore en sortie et en entrée (dB)  
 $I_{\text{sortie}}$  et  $I_{\text{entrée}}$  : intensité sonore en sortie et en entrée ( $W \cdot m^{-2}$ )

$$f = \frac{1}{T}$$

$f$  : fréquence (Hz)  
 $T$  : période (s)

$$f = \frac{v_{\text{onde}}}{\lambda}$$

$\lambda$  : longueur d'onde (m)  
 $f$  : fréquence de l'onde (Hz)  
 $v_{\text{onde}}$  : vitesse de propagation de l'onde ( $m \cdot s^{-1}$ )

Pour une source sonore en approche :

$$f_{\text{rec}} = f_{\text{em}} \cdot \frac{v_{\text{onde}}}{v_{\text{onde}} - v}$$

Pour une source sonore s'éloignant :

$$f_{\text{rec}} = f_{\text{em}} \cdot \frac{v_{\text{onde}}}{v_{\text{onde}} + v}$$

$f_{\text{rec}}$  : fréquence reçue par l'auditeur (Hz)  
 $f_{\text{em}}$  : fréquence émise par la source (Hz)  
 $v$  : vitesse de la source ( $m \cdot s^{-1}$ )

$$|\Delta f| = \frac{v}{v_{\text{onde}}} \cdot f_{\text{em}}$$

$\Delta f$  : décalage Doppler en fréquence (Hz)

$$|\Delta \lambda| = \frac{v}{v_{\text{onde}}} \cdot \lambda$$

$\Delta \lambda$  : décalage Doppler-Fizeau en longueur d'onde (m)

la lumière égale à  $c = 3,00 \times 10^8 m \cdot s^{-1}$

l'onde émise par la source

Chapitre 18 p. 488

Conditions d'interférences constructives :

$$\delta = k \cdot \lambda$$

Conditions d'interférences destructives :

$$\delta = \left(k + \frac{1}{2}\right) \cdot \lambda$$

$\delta$  : différence de chemin (m)  
 $k$  : ordre d'interférences, correspondant à un entier relatif  
 $\lambda$  : longueur d'onde (m)

$$i = \frac{\lambda \cdot D}{a}$$

$i$  : interfrange (m)  
 $D$  : distance entre les fentes de Young et l'écran (m)  
 $a$  : écart entre les deux fentes (m)

$$\theta = \frac{\lambda}{a}$$

$\theta$  : angle caractéristique de diffraction (rad)  
 $a$  : largeur de l'ouverture ou de l'obstacle (m)

Pour un angle caractéristique  $\theta$  très petit :

$$\theta = \frac{L}{2D}$$

$L$  : largeur de la tache centrale  
 $D$  : distance entre l'ouverture, ou l'obstacle, et l'écran (m)

Chapitre 19 p. 512

$$G = \frac{\alpha'}{\alpha}$$

$G$  : grossissement  
 $\alpha'$  : angle d'observation avec l'instrument (rad)  
 $\alpha$  : angle d'observation à l'œil nu (rad)

Dans le cas d'une lunette astronomique :

$$G = \frac{f'_1}{f'_2}$$

$f'_1$  : distance focale de l'objectif (m)  
 $f'_2$  : distance focale de l'oculaire (m)

Pour une lentille :

$$\frac{1}{OA'} - \frac{1}{OA} = \frac{1}{f'}$$

$OA'$  : distance entre le centre de la lentille et l'image (m)  
 $OA$  : distance entre le centre de la lentille et l'objet (m)  
 $f'$  : distance focale de la lentille (m)

$$f' = \overline{OF'}$$

$\overline{OF'}$  : distance entre le centre de la lentille et le point focal image (m)

$$\gamma = \frac{\overline{A'B'}}{\overline{AB}}$$

$\gamma$  : grandissement  
 $\overline{A'B'}$  : taille de l'image (m)  
 $\overline{AB}$  : taille de l'objet (m)

Chapitre 20 p. 530

$$E = h \cdot \nu$$

$E$  : énergie du photon (J)  
 $h$  : constante de Planck égale à  $h = 6,63 \times 10^{-34} J \cdot s$   
 $\nu$  : fréquence de l'onde électromagnétique associée (Hz)

$$h \cdot \nu = \Phi + E_c$$

$\Phi$  : travail d'extraction (J)  
 $E_c$  : énergie cinétique acquise par l'électron (J)

$$\nu_0 = \frac{\Phi}{h}$$

$\nu_0$  : fréquence seuil (Hz)

$$\eta = \frac{P_{\text{utile}}}{P_{\text{reçue}}} = \frac{E_{\text{utile}}}{E_{\text{reçue}}}$$

$\eta$  : rendement du convertisseur  
 $P_{\text{utile}}$  : puissance utile obtenue (W)  
 $P_{\text{reçue}}$  : puissance reçue par le convertisseur (W)  
 $E_{\text{utile}}$  : énergie utile obtenue après conversion (W)  
 $E_{\text{reçue}}$  : énergie reçue par le convertisseur (W)

Chapitre 21 p. 548

Dans une maille, constituée de  $n$  dipôles :

$$\sum_{i=1}^n u_i = 0 V$$

$\sum_{i=1}^n u_i$  : somme des tensions aux bornes des dipôles de la maille (V)

Pour un nœud, formé de  $n + m$  branches :

$$\sum_{k=1}^n i_k = \sum_{l=1}^m i_l$$

$\sum_{k=1}^n i_k$  : somme des intensités des courants entrants dans le nœud (A)  
 $\sum_{l=1}^m i_l$  : sommes des intensités des courants sortants dans le nœud (A)

$$u_R = R \cdot i$$

$u_R$  : tension aux bornes d'un dipôle ohmique (V)  
 $R$  : résistance du dipôle ohmique ( $\Omega$ )  
 $i$  : intensité parcourant le dipôle ohmique (A)

$$Q = C \cdot u_c$$

$Q$  : charge électrique accumulée par le condensateur (C)  
 $C$  : capacité électrique du condensateur (F)  
 $u_c$  : tension aux bornes du condensateur (V)

$$i = \frac{dQ}{dt}$$

$i$  : intensité électrique (A)  
 $Q$  : charge électrique (C)  
 $t$  : temps (s)

À découvrir dans votre manuel de Tle